

Partieel differentieren

$f(x, y, z)$ diff naar x , houd y en z constant

formeel: $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h, y, z) - f(x, y, z)}{h} = f_1(x, y, z)$

diff naar 1e variabele
Partiële afgeleide van f naar x

Notaties: $\partial_x f = \partial_x f = D_x f$

$f_x = f_1 = D_1 f = \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} f = \frac{\partial u}{\partial x}$ als $u = f(x, y, z)$

Kromme ∂ altijd gebruiken voor partieel diff.

Tweede variabele:

$f_y = f_2 = D_2 f = \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y} f = D_y f$

Diff f naar 1e variabele ¹
en vul daarna x^2, xy in

Ambigu:

$\frac{\partial}{\partial x} f(x^2, xy)$

² \rightarrow Noem $g(x, y) = f(x^2, xy)$
en diff g naar zijn eerste ²
variabele.

Voorbeeld: $f(p, q) = q^2(1 + 3p)$

① $\partial_1 f = 3q^2$ nu invullen

$\partial_1 f(x^2, xy) = 3x^2y^2$

② $g(x, y) = x^2y^2(1 + 3x^2)$

$\frac{\partial g}{\partial x}(x, y) = 2xy^2(1 + 3x^2) + x^2y^2(6x)$

Niet hetzelfde!

Voorbeelden: $z(x, y) = e^{xy} \sin(x - y)$

Partieel diff:

$\frac{\partial z}{\partial x} = z_1 = ye^{xy} \sin(x - y) + e^{xy} \cos(x - y)$

$\frac{\partial z}{\partial y} = z_2 = xe^{xy} \sin(x - y) - e^{xy} \cos(x - y)$

Nog een Stel $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ diff baar

en $z(x, y) = f\left(\frac{x}{y}\right)$

dan $z_1(x, y) = f'\left(\frac{x}{y}\right) \cdot \left(\frac{1}{y}\right)$

$\frac{1}{y}$ diff naar x

en $z_2(x, y) = f' \left(\begin{matrix} x \\ y \end{matrix} \right) \cdot \left(\begin{matrix} -\frac{x}{y^2} \\ \frac{x}{y^2} \end{matrix} \right)$ — $\frac{x}{y}$ gediff naar y

$$x z_1 + y z_2 = f' \left(\begin{matrix} x \\ y \end{matrix} \right) \cdot \frac{x}{y} - f' \left(\begin{matrix} x \\ y \end{matrix} \right) \cdot \frac{x}{y} = 0$$

Nieuw

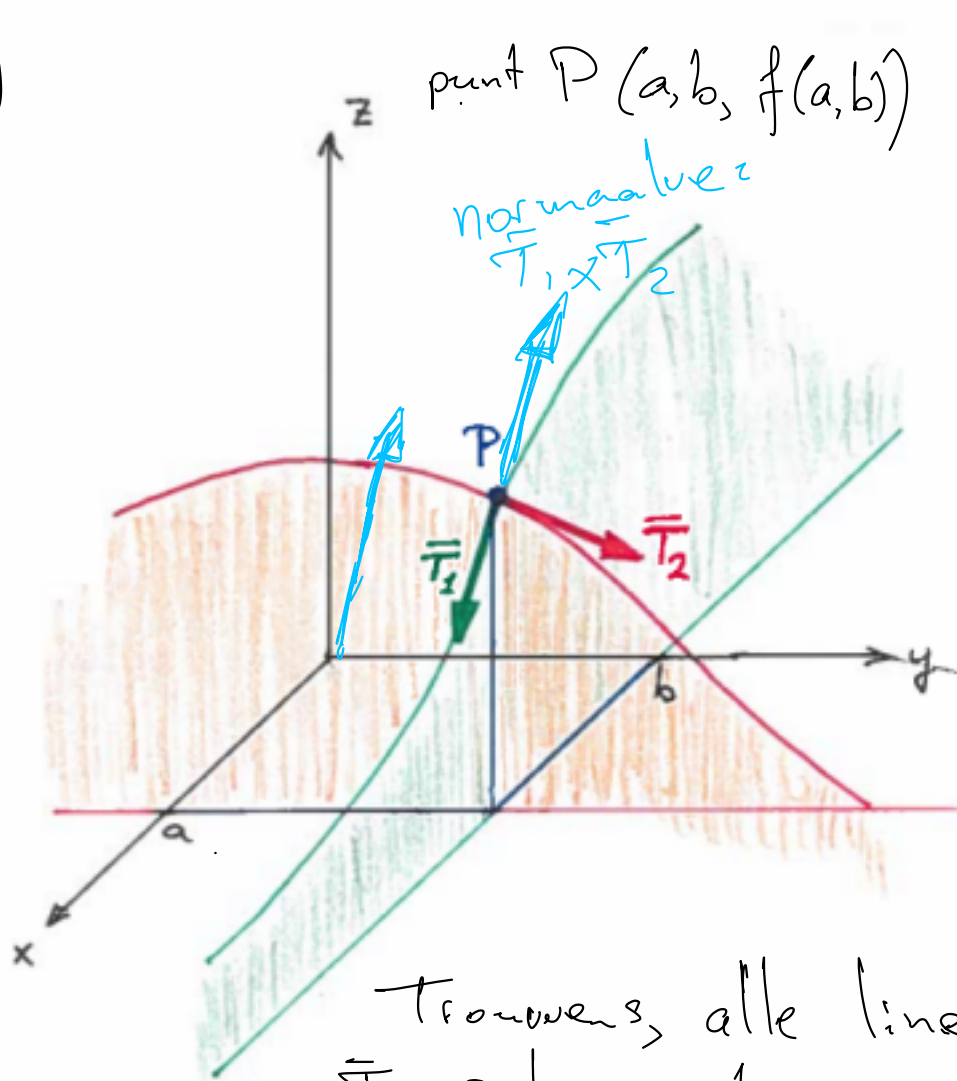
begrip:

$$x \frac{\partial z}{\partial x} + y \frac{\partial z}{\partial y} = 0$$

Partiële diff. vgl.
bevat partiële afgeleides

Gewone diff. vgl.
bevat "gewone" afgeleides

$$z = f(x, y)$$



TANGENT PLAINES & NORMALS

f is "glad" d.w.z.
 f_1 en f_2 bestaan en
 ze zijn continu.

\vec{T}_1 is een vector die in
 P raakt aan het opp.
 [in de x-richting]

$$\vec{T}_1 = \hat{i} + f_1(a, b) \hat{k}$$

idem \vec{T}_2

$$\vec{T}_2 = \hat{j} + f_2(a, b) \hat{k}$$

Trouwens, alle lineaire combinaties van \vec{T}_1 en
 \vec{T}_2 raken ook aan het opp $z = f(x, y)$ in (a, b)
 (d.w.z. $\lambda \vec{T}_1 + \mu \vec{T}_2$)

Het uitproduct $\vec{T}_1 \times \vec{T}_2$ staat loodrecht op het raakvlak.

$$\vec{T}_1 \times \vec{T}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ f_1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ f_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -f_1 \\ -f_2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{oh, maar dan staat ook}$$

$\begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \\ -1 \end{pmatrix}$ loodrecht op het raakvlak.

→ inproducten met $\begin{pmatrix} x-a \\ y-b \\ z-f(a,b) \end{pmatrix}$

Dus een vergelijking voor het raakvlak is

$$f_1(a,b)(x-a) + f_2(a,b)(y-b) - (z - f(a,b)) \stackrel{\text{vanwege } \perp}{=} 0$$

Haakjes uitwerken:

$$f_1(a,b)x + f_2(a,b)y - z = f_1(a,b)a + f_2(a,b)b - f(a,b)$$

(Herinner: $px + qy + rz = 0$ is de vgl van een vlak.

• Ga na: $\begin{pmatrix} p \\ q \\ r \end{pmatrix}$ is een normaalvector van dit vlak

• $px + qy + rz = 23$ is een vlak dat evenwijdig is maar

